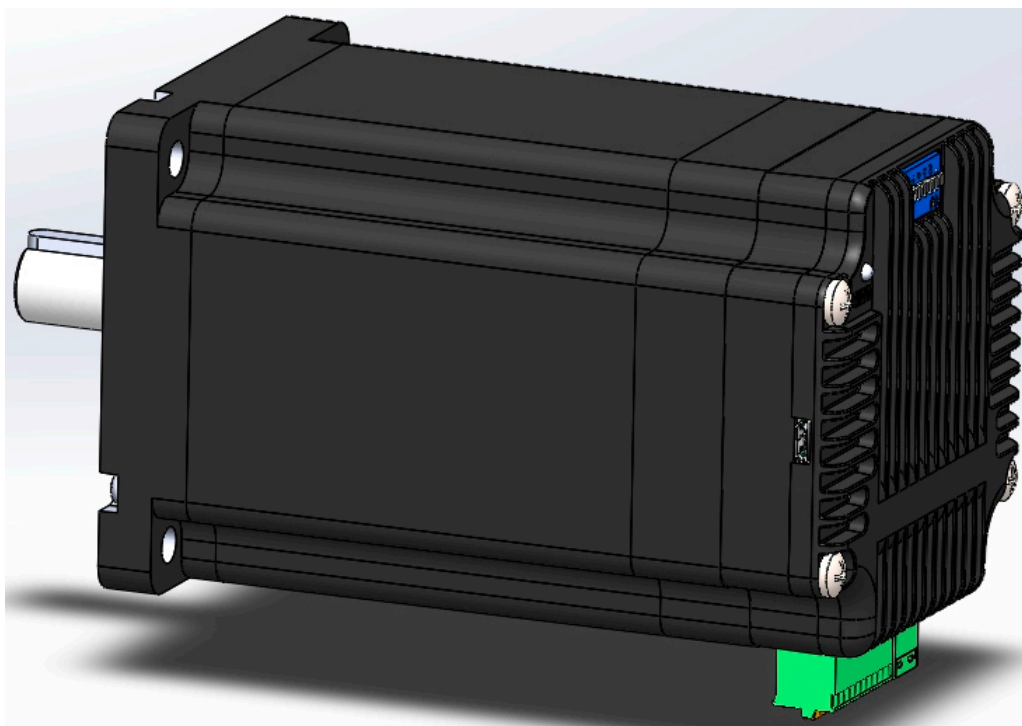


IR86EV系列 集成式闭环步 进硬件手册



深圳市科瑞通电子有限公司
Shenzhen CRT Electronics Co.,Ltd

地址：深圳市宝安区石岩街道安群路同富裕工业区2-7栋4楼

电话：0755-2105 1284

24小时服务热线：188 2385 2784

E_mail: sales@crtzd.com

网址: <http://www.crtzd.com>

1、产品介绍

感谢您选择我司IR86EV集成式电机产品。IR86EV系列集成式电机是驱动与步进电机的完美结合,它完美融合了步进电机、编码器和驱动技术于一体,不仅可以节约安装空间,同时把接线化繁为简,为您节省设计成本和生产成本,是您用步进系统方案时的首选。IR系列同时继承了EC系列产品集控制和驱动于一体的优秀特性。可外部脉冲控制同时可内置编程控制。

1.1、产品特性

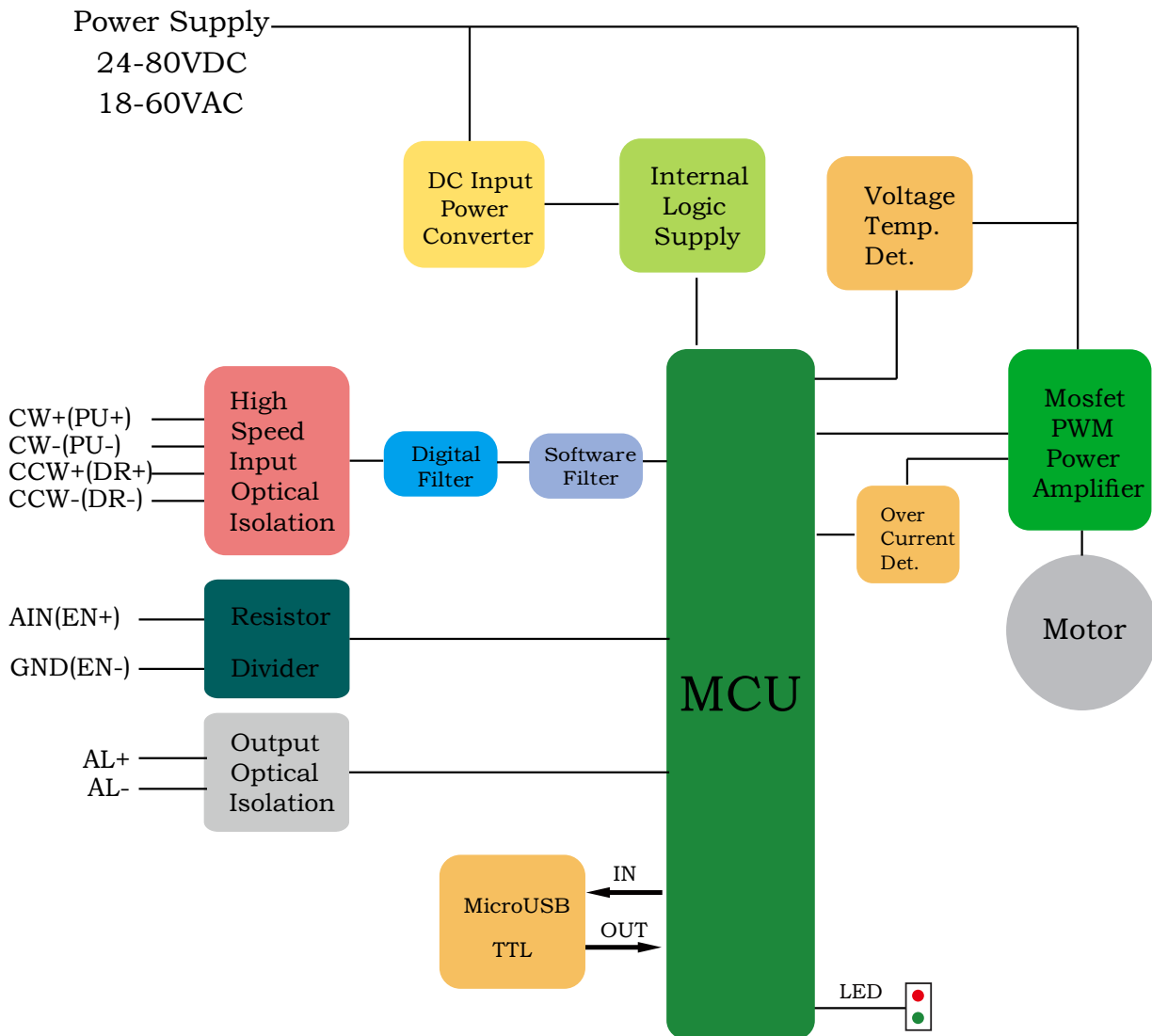
- ※ 工作电压范围: 18-60VAC/24~80VDC
- ※ 驱动输出电流: 0.5~6.5A
- ※ 控制模式
速度模式: I/O控制速度模式、自运行模式。
- ※ 通讯方式
TTL
- ※ 输出力矩范围: 3.5~12.5N.M
- ※ 1000线编码器反馈
- ※ 2路数字量输入,高电平可直接接收3.3~24V直流电平
2组独立数字量输出,集电极OC输出,最高耐压30V,最大灌入或输出电流30mA
- ※ 可用LEESN-CONFIG软件实时监控,内置编程等。

1.2、安全须知

- ※ 本产品的运输、安装、使用或维修必须由具备专业资格并熟悉以上操作的人员进行。
- ※ 为了最大程度的减少潜在的安全隐患,您使用这个设备时应该遵守所有的当地及全国性的安全规范,不同的地区有着不同的安规条例,您应该确保设备的安装及使用符合您所在地区的规范。
- ※ 系统错误也可能造成设备的损坏或者人身伤害。我们不保证此产品适合您的特定应用,我们也无法为您系统设计的可靠性承担责任。
- ※ 在安装及使用前请务必阅读所有的相关文档,不正确的使用会造成设备损坏或者人身伤害,安装时请严格遵守相关技术要求。
- ※ 请务必确认系统各设备的接地,非接地的系统无法保证用电安全。
- ※ 该产品内部的某些元器件可能会因为受到外部静电影响而损坏。操作人员接触产品前应保证自身无静电,避免接触易带静电的物体(化学纤维、塑料薄膜等)。将产品放在可导电的平面上。
- ※ 如果您的设备放在控制柜中,请在运行过程中关闭控制柜外盖或柜门,否则有可能造成设备损坏或人身伤害。
- ※ 运行过程中,根据不同的周边设备保护等级,产品可能完全失效或者表面发热巨大。即使电机不运转的时候,电源及控制电缆也有可能带有较高电压。
- ※ 严禁在系统运行的时候热插拔电缆,因热插拔产生的电弧对于操作人员和设备都有可能产生危害。
- ※ 关电后请至少等待10秒钟再接触产品或移除接线。容性器件在断电后仍可能储存造成危险的电能,需要一定时间来释放。为了确保安全,可以在接触产品前用万用表测量一下。
- ※ 请遵守本手册提出的重要安全提示,包括对于潜在的安全危险给出明确的警示符号,在安装、运行及维护前应阅读及熟悉这些说明。此段文字的目的旨在告知使用者必要的安全须知以及减小存在危及人身和设备安全的风险。对于安全预防重要性的错误估计可能会造成严重的损失,或者造成设备无法使用。

3、产品功能框图

IR86EV Block Diagram

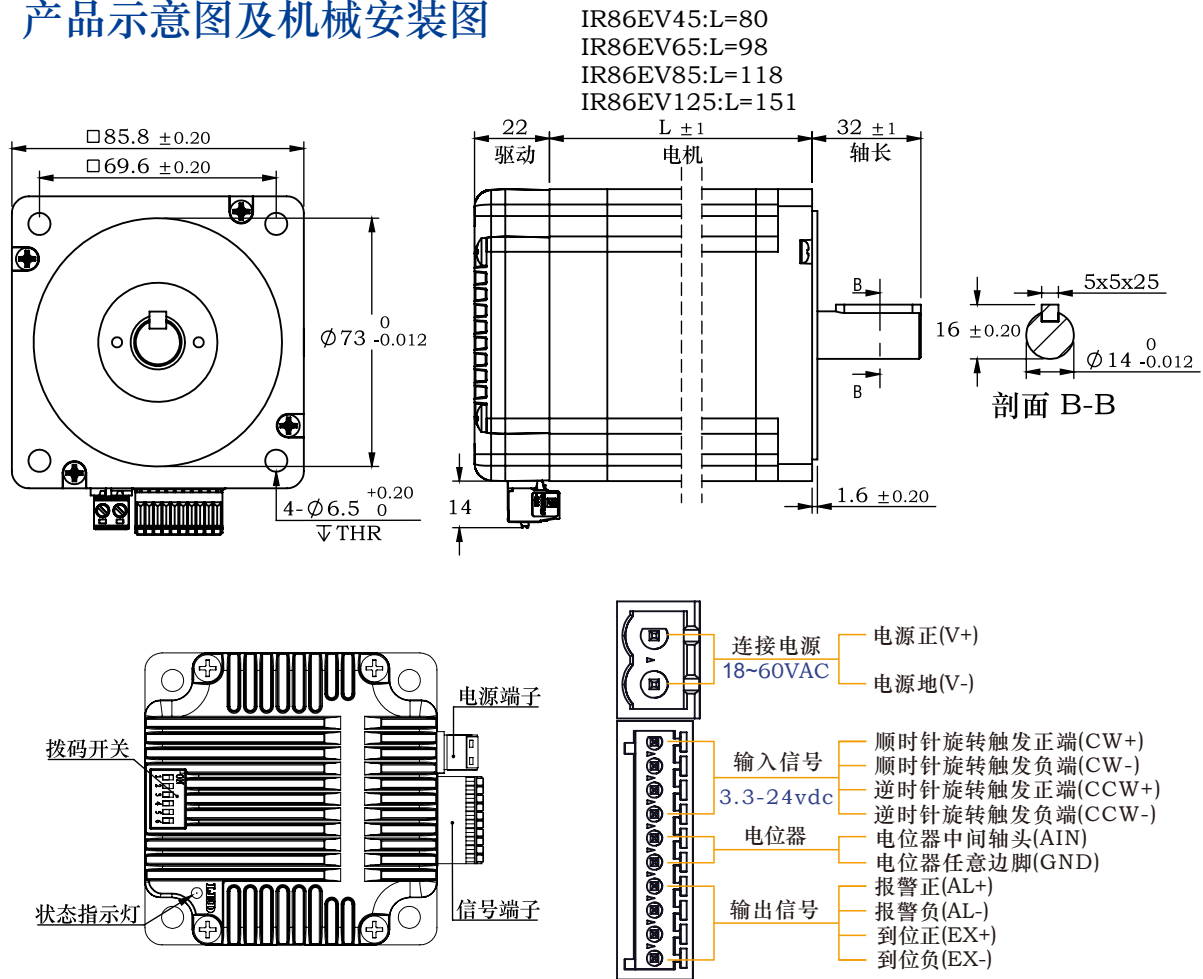


3、驱动参数及产品选型

| 型号 | 电压 | 电流 | 输入 | 输出 | 通讯方式 | 通讯接口 | 工作模式 |
|-----------|----------------------|----|---------------------|------------------------------|------|----------|--------------|
| IR86EV45 | 18-60VAC 24~80VDC | 6A | 出厂默认2路,可直接接收3.3~24V | 出厂默认2路,耐压30VDC,最大灌入或拉出电流30mA | TTL | MicroUSB | IO控制/自运行拨码可选 |
| IR86EV65 | | | | | | | |
| IR86EV85 | | | | | | | |
| IR86EV125 | | | | | | | |

| 型号 | 机身长 | 轴长 | 轴径 | 相电流 | 相电阻 | 相电感 | 保持扭矩 | 转动惯量 | 重量 |
|-----------|-----|----|----|-----|----------|-----|------|----------------|------|
| | mm | mm | mm | A | Ω | mH | N.m | $g \cdot cm^2$ | g |
| IR86EV45 | 80 | 32 | 14 | 6 | 0.5 | 3.6 | 4.5 | 1950 | 2900 |
| IR86EV65 | 98 | 32 | 14 | 6 | 0.63 | 3.5 | 6.5 | 2500 | 3400 |
| IR86EV85 | 118 | 32 | 14 | 6 | 0.5 | 4.2 | 8.5 | 2800 | 4100 |
| IR86EV125 | 151 | 32 | 14 | 6 | 0.53 | 4.7 | 12.5 | 4950 | 5600 |

4、产品示意图及机械安装图



5、开始前的准备

您需要进行如下准备:

- ※ 一个24-80VDC的直流电源或18~60VAC的交流电源;
- ※ 一台已安装微软Windows操作系统的个人电脑;
- ※ 从官网下载并安装一体式步进电机调试软件<<http://www.crtzd.com>>;
- ※ 一根MicroUSB数据线<需另购>。

5.1、安装上位机软件

在使用一体式步进电机调试软件配置IR86集成式电机前，以下步骤是事先必须做的:

- ※ 从官方网站下载一体式步进电机调试软件的安装程序及使用手册;
- ※ 以管理员身份运行安装程序，安装完成后，第一次运行以管理员身份运行程序;
- ※ 使用数据线连接驱动器和PC机;
- ※ 设置正确的串口号;
- ※ 软件会自动识别出您的驱动器，数据显示正常，可以开始使用。

5.2、安装硬件

任何型号的IR86集成式电机的安装环境必须具有良好的散热条件及空气流通。IR86集成式电机周围必须留有足够的空间以保证空气对流。

- 不要在空气没有对流及环境温度超过40℃的场合使用
- 不要在潮湿环境中使用
- 不要在可能引起电路短路的环境中使用



6、连接电源

6.1、选择电源电压

在选择电源时，最重要的是合理考虑实际应用中电压和电流的需求。

IR86集成式电机在使用48V交流电压供电时有最佳表现。允许的最大工作电压范围是18VAC~60VAC交流电压或24VDC-80VDC直流电压。

当IG86直流电压供电低于24V时，电源输入端建议并联较大的稳压电容，以防止电源电压不稳定导致驱动器低压报警。另外，稳压电容还可以吸收电源线上的电流尖峰，防止驱动器误保护。

当驱动器使用稳压电源供电，且供电电压接近80VDC时，电源输入端建议采取电压钳位措施，以免发生供电电压高于80VDC，驱动器过压报警而停止工作的情况。

当驱动器使用非稳压电源供电时，请确保电源的空载输出电压值不高于交流60VAC。

6.2、选择电源电流

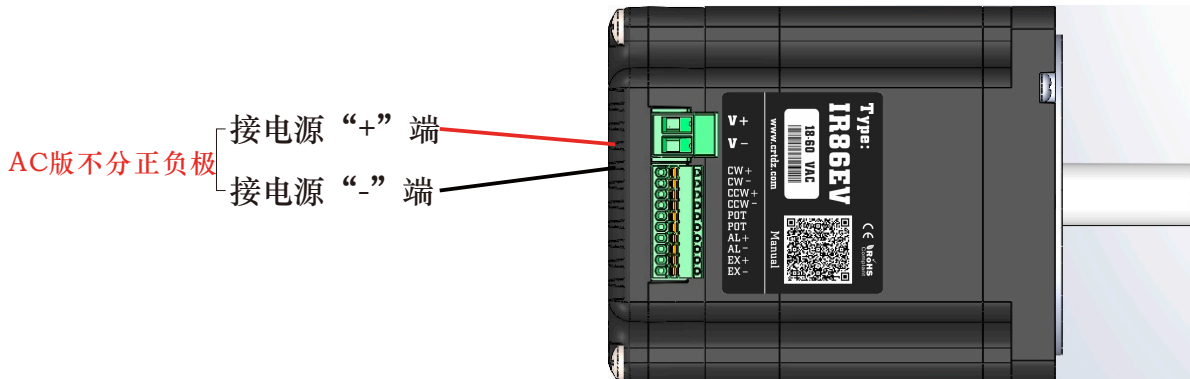
通常情况下，驱动器电源的输入电流要比驱动电机的电流小，这个因为驱动器本身实现了电源转换功能，即驱动器将一个高电压低电流信号通过功率开关放大转换成一个低电压高电流信号。电机绕阻的额定电压往往很小，当驱动器的供电电压越高于电机绕阻的额定电压时，驱动器所需的电源输入电流就越小。同时，电源输入电流的大小还与电机运行时转速及负载有关，因此对于具体的应用场合，用户还需进行特定的分析和估算。

7、安装和接线

7.1、连接电源

建议使用AWG16~20线规导线连接IR86和电源。IR86的内部已在电源输入正极串接了一保险丝，但这个保险丝用户无法自行更换。用户也可在电源正极（外部）串接另一个15A快速熔断保险丝，以实现保险丝可更换。

注意：不要在通电状态下取下电源连接器，以防止对人和设备造成伤害！



7.2、输入和输出

IR86集成式步进电机拥有2路高速输入信号，高电平可直接接收3.3~24V直流电平，默认滤波频率400KHZ。以下是这些输入输出信号的详细功能描述：

- CW/PU可用的输入功能有脉冲输入，IO启/停，限位，方向，默认为顺时针旋转触发。
- CCW/DR 可用的输入功能有脉冲输入，IO启/停，限位，方向，默认为逆时针旋转触发。

IR86拥有两路可编程输出信号，最大耐受电压30V，最大灌入或拉出电流30mA

- Y0/AL 可用的输出功能有报警输出，通用输出，出厂默认报警输出。
- Y1/EX 可用的输出功能有到位输出，通用输出，出厂默认到位输出。

7.3、连接器引脚定义

| 序号 | 名称 | 功能 |
|----|------------|--|
| 1 | V+/AC | 电源输入端 范围18VAC—60VAC，推荐 48~60VAC交流电源或48~80VDC直流电源 |
| 2 | V-/AC | |
| 3 | CW+ (PU+) | 光电隔离，差分，高电平可直接接收3.3-24VDC，顺时针旋转触发输入端口，不可与逆时针旋转信号同时输入 |
| 4 | CW- (PU-) | |
| 5 | CCW+ (DR+) | 光电隔离，差分，高电平可直接接收3.3-24VDC，逆时针旋转触发输入端口，不可与顺时针旋转信号同时输入 |
| 6 | CCW- (DR-) | |
| 7 | AIN (EN-) | 接0~100K电位器，接中间抽头和另外任意一脚，阻值越小，速度越慢，阻值为0时，速度为0；阻值越大，速度越接近拨码设定最大速度。 |
| 8 | GND (EN-) | |
| 9 | YO+ (AL+) | 报警状态输出端口，可检测电机报警状态，默认常闭，正常时输出。可通过软件取反或设置成其他功能。 |
| 10 | YO- (AL-) | |
| 11 | Y1+ (EX+) | 到位状态输出端口，可检测电机到位状态，到位时输出。可通过软件取反或设置成其他功能。 |
| 12 | Y1- (EX-) | |

8、拨码设定

8.1 最高速度设定

| 速度 拨码 | 100 | 200 | 300 | 400 | 500 | 600 | 700 | 800 | 900 | 1000 | 1100 | 1200 | 1300 | 1400 | 1500 | 1600 |
|----------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|
| SW1 | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF | ON | OFF |
| SW2 | ON | ON | OFF | OFF | ON | ON | OFF | OFF | ON | ON | OFF | OFF | ON | ON | OFF | OFF |
| SW3 | ON | ON | ON | ON | OFF | OFF | OFF | OFF | ON | ON | ON | ON | OFF | OFF | OFF | OFF |
| SW4 | ON | ON | ON | ON | ON | ON | ON | ON | OFF | OFF | OFF | OFF | OFF | OFF | OFF | OFF |

8.2 运行模式设定

SW5用于设定运行模式

OFF时为外部IO控制旋转；ON时为自运行

8.3 运行方向设定

SW6用于设定电机运行方向

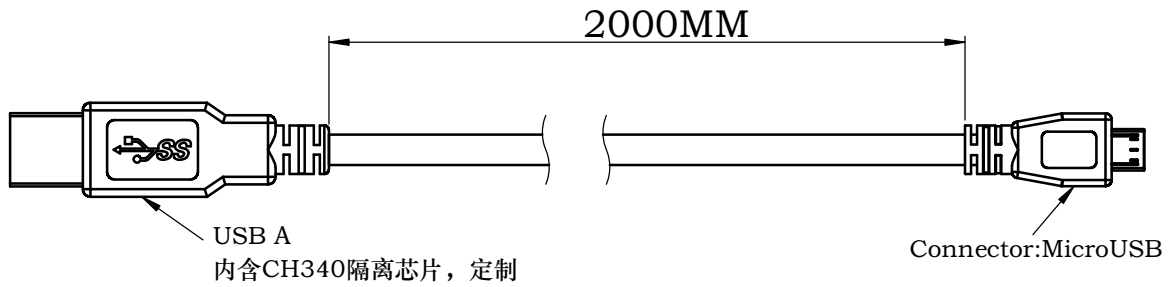
OFF时为顺时针旋转；ON时为逆时针旋转

9、通讯参数设定

1. 波特率：默认115200；
2. 数据位：8位；
3. 停止位：1位；
4. 校验位：无。

10、线束及配件

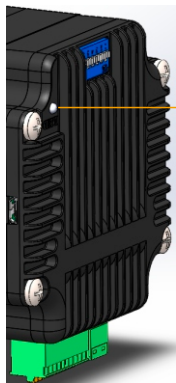
USB转TTL数据线<需另购>



11 错误代码

LED 状态指示灯

IR86使用了一个双色的贴片LED（红/绿）来显示状态正常状态为绿色LED闪烁，如果红色LED闪烁，表示报警或发生错误。错误代码可通过红灯和绿灯的闪烁组合来表示，如下图：



LED-Status
Green-Power
Red-Alarm

| LED codes | | ERROR |
|-----------|---|---------|
| ● | ● | 电机运行中 |
| ● | ● | 电机停止 |
| ● | ● | 驱动器过流 |
| ● | ● | 电机绕组开路 |
| ● | ● | 驱动器输入过压 |
| ● | ● | 驱动器输入欠压 |
| ● | ● | 位置超差 |
| ● | ● | 检测编码器错误 |